**BAB III**

**PERANCANGAN SISTEM**

* 1. **DESKRIPSI UMUM**

Proyek akhir ini bertujuan untuk membuat sebuah sistem yang bisa membantu memantau kecepatan kendaraan menggunakan sensor kamera. Dalam proyek akhir ini, lokasi pemantauannya adalah di Tol Surabaya-Gresik. Tidak menutup kemungkinan sistem ini juga bisa digunakan di lokasi lain selain jalan tol.

Sistem ini terdiri dari dua bagian, pertama adalah sistem yang digunakan untuk mendeteksi kecepatan kendaraan. Hasil dari bagian ini berupa hasil kecepatan kendaraan dan gambar dari kendaraan apabila melebihi batas kecepatan yang ditentukan. Yang kedua, sistem laporan hasil pemantauan kecepatan kendaraan berupa data statistik pelanggar batas kecepatan seperti jumlah pelanggar dan kecepatan rata-rata pelanggar.

Selanjutnya dalam bab ini akan dijelaskan mengenai perancangan sistem beserta proses yang terjadi dalam pembuatan proyek akhir ini seperti pada gambar 3.1 dibawah ini.



**Gambar 3.1.** Perancangan Sistem

Penjelasannya adalah :

1. Pengambilan data video

Merupakan proses pengambilan video lalu-lintas kendaraan pada jalan tol Surabaya-Gresik dan sebaliknya.

1. Pemrograman dan *build* sistem menggunakan Delphi 7

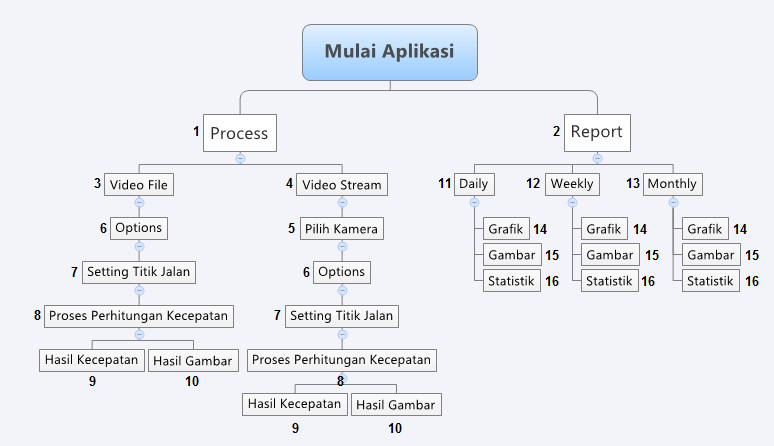
Sistem ini dibuat dengan menggunakan program Delphi 7

1. Penggunaan sistem oleh user

User bisa menggunakan sistem yang sudah dibuat

* 1. **RANCANGAN APLIKASI**

Aplikasi ini terdiri dari beberapa bagian yang saling berhubungan satu sama lain sesuai alur atau rancangan yang telah ditentukan. Rancangan tersebut dapat dijelaskan melalui diagram blok seperti gambar 3.2 di bawah ini.



**Gambar 3.2.** Rancangan Aplikasi

Aplikasi ini terdiri dari dua bagian, yaitu proses penghitungan kecepatan dan report. Berikut penjelasannya :

1. *Process*

Ini adalah bagian untuk melakukan pemantauan kecepatan kendaraan.

1. *Report*

Merupakan bagian untuk melihat laporan mengenai pelanggar batas kecepatan lalu-lintas.

1. *Video File*

Merupakan pemilihan video yang sudah direkam sebelumnya untuk digunakan sebagai sumber data kecepatan kendaraan yang akan dihitung kecepatannya.

1. *Video Stream*

Ini adalah penggunaan video secara *real time* sebagai sumber gambar kecepatan kendaraan menggunakan kamera yang sudah terintergasi dengan sistem.

1. Pilih Kamera

Opsi ini hanya ada jika menggunakan *video stream* sebagai sumber data. Berguna untuk memilih kamera yang akan digunakan.

1. *Options*

Pada bagian ini berisi *setting* untuk jenis *filtering* yang akan digunakan, batas kecepatan yang diijinkan, panjang jalan sebenarnya yang ada di video, tampilan *track* yang dideteksi dalam video dan lokasi penyimpanan hasil capture.

1. *Setting* Titik Jalan

Ini merupakan bagian dimana kita melakukan *setting* titik-titik mana yang akan dilakukan deteksi kecepatan kendaraan.

1. Proses Perhitungan Kecepatan

Disini dilakukan proses perhitungan kecepatan dari kendaraan yang ada pada sumber data.

1. Hasil Kecepatan

Merupakan hasil kecepatan kendaraan dari proses perhitungan kecepatan.

1. Hasil Gambar

Apabila hasil kecepatan melebihi batas kecepatan yang diijinkan, maka hasilnya juga berupa gambar kendaraan yang melebihi batas kecepatan.

1. *Daily*

Merupakan fitur untuk melihat laporan pelanggar lalu lintas dalam satu hari.

1. *Weekly*

Merupakan fitur untuk melihat laporan pelanggar lalu lintas dalam satu minggu.

1. *Monthly*

Merupakan fitur untuk melihat laporan pelanggar lalu lintas dalam satu bulan.

1. Grafik

Laporan dalam bentuk grafik jumlah pelanggar dan rata-rata kecepatannya.

1. Gambar

Laporan dalam bentuk gambar kendaraan pelanggar.

1. Statistik

Laporan berbentuk tabel yang berisi tanggal, lokasi jalan, jumlah pelanggar dan rata-rata kecepatan.

* 1. **IMPLEMENTASI SISTEM**
     1. **Tools Yang Digunakan**

Aplikasi ini dibuat menggunakan program Delphi 7, tanpa menggunakan library pengolahan citra seperti OpenCV, Matlab ataupun library lainnya.

Delphi adalah suatu bahasa pemograman (development language) yang digunakan untk merancang suatu aplikasi program. Delphi termasuk dalam pemrograman bahasa tingkat tinggi (high level lenguage). Maksud dari bahasa tingkat tinggi yaitu perintah-perintah programnya menggunakan bahasa yang mudah dipahami oleh manusia. Bahasa pemrograman Delphi disebut bahasa prosedural artinya mengikuti urutan tertentu. Delphi menggunakan lingkungan pemrograman visual.



**Gambar 3.3.** Program Delphi 7

* + 1. **Pengambilan Video**

Dalam pembuatan proyek akhir ini, video merupakan salah satu bagian penting karena berfungsi sebagai sumber data yang akan diolah. Gambar kendaraan yang akan dihitung kecepatannya berasal dari video ini. Dibawah ini adalah detail hasil video dan kamera yang digunakan untuk merekam lalu-lintas pada jalan tol Surabaya-Gresik dan sebaliknya.

|  |  |
| --- | --- |
| **Nama** | Lenovo S820 |
| **Pixel** | 12 Megapixel |
| ***Frame* *Width*** | 1280 |
| ***Frame* *Height*** | 720 |
| ***Frame Rate*** | 30 *Frame/Second* |
| **Tanggal Pengambilan** | 6 & 8 Desember 2014 |
| **Lokasi Pengambilan** | Tol Surabaya - Gresik  Tol Gresik - Surabaya |

**Tabel 3.1.** Detail Kamera dan Hasil Video

* + 1. **Pembuatan Aplikasi**

Dalam pembuatan aplikasi ini ada beberapa tahapan yang harus dikerjakan, yaitu :

1. **Desain *Interface***

Sesuai dengan rancangan aplikasi pada gambar 3.2, maka harus kita buat tampilan yang sesuai dengan kebutuhan yang ada pada rancangan aplikasi. Bentuk tampilan dibuat agar mudah digunakan nantinya oleh calon pengguna.

1. **Programming**

Pada tahap ini adalah tahap dimana desain *interface* yang sudah disusun tadi di berikan program agar berjalan sesuai dengan yang diharapkan. Sesuai penjelasan sebelumnya, program dibuat dengan menggunakan Delphi 7.

Beberapa hal penting dalam pembuatan proyek akhir ini adalah bagaimana mengimplementasikan metode *optical flow*, *threshold*, *mean filtering*, *adaptive thresholding* dan *BLOB analysis* untuk mendeteksi obyek bergerak dalam video dimana dalam proyek akhir ini obyeknya adalah kendaraan roda 4 atau lebih. Selain itu, yang juga penting adalah bagaimana bisa menghitung kecepatan kendaraan dari hasil deteksi obyek yang dilakukan.

Fitur report bukan merupakan fitur utama dari proyek akhir ini, fitur ini hanya untuk memberikan kemudahan bagi user untuk melihat hasil pemantauan kecepatan kendaraan oleh program.

1. **Pengujian**

Pengujian dilakukan untuk mengetahui sejauh mana ketelitian program yang sudah dibuat apakah sudah sesuai dengan harapan atau tidak. Cara pengujian dan hasil pengujiaannya akan dijelaskan lebih lanjut pada bab selanjutnya.

**\*\*\* Halaman ini sengaja dikosongkan \*\*\***